

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

комиссии диссертационного совета 24.2.282.07
на диссертационную работу Капитонова Михаила Владимировича
«Улучшение маневренности многоосного автопоезда с активным полуприцепным
звеном для длинномерных неделимых грузов»,
представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук
по специальности

2.5.11. Наземные транспортно-технологические средства
и комплексы (технические науки)

1. Диссертационная работа Капитонова Михаила Владимировича по теме и содержанию соответствует паспорту специальности 2.5.11. Наземные транспортно-технологические средства и комплексы (технические науки), а именно пунктам:

- методы расчета и проектирования, направленные на создание новых и совершенствование существующих транспортно-технологических средств и их комплексов с учетом полного жизненного цикла изделий, обладающих высоким качеством, в том числе повышенными показателями экономичности, надежности, производительности, экологичности и эргономичности, обеспечивающих энергоэффективность и безопасность эксплуатации;
- математическое моделирование рабочих процессов транспортно-технологических средств, в том числе в их узлах, механизмах, системах и технологическом оборудовании при взаимодействии с опорной поверхностью и с рабочими средами (объектами).

2. Диссертационная работа имеет научное и практическое значение.

Научное значение заключается в том, что соискателем для многоосного автопоезда с длинномерным неделимым грузом предложен алгоритм управления поворотом колес полуприцепа, обеспечивающий при заданных значениях углов поворота колес тягача, угла складывания звеньев автопоезда и конструктивных параметрах полуприцепа движение полуприцепа в заданном габаритном коридоре.

Практическое значение заключается в том, что разработанная математическая модель движения многоосного автопоезда для перевозки длинномерных неделимых грузов, снабженного системой управления поворотом колес полуприцепа, и ее программная реализация позволяют прогнозировать маневренные свойства автопоездов с различными массогабаритными показателями и исследовать маневренные свойства автопоезда с различными алгоритмами управления поворотом колес полуприцепа.

3. Основные материалы диссертации достаточно полно изложены в 16 опубликованных работах, в том числе 4 статьи – в журналах, входящих в международную научную базу Scopus; 7 статей – в журналах, входящих перечень, рекомендованный ВАК Минобрнауки РФ при защите диссертаций; 5 публикаций – в других российских и зарубежных научных изданиях. Публикации выполнены лично и в соавторстве.

4. В представленной работе соблюдены требования, установленные п. 9, 10, 11, 13, 14 «Положения о присуждении ученых степеней».
5. Комиссия рекомендует диссертационному совету 24.2.282.07 принять к защите диссертационную работу Капитонова Михаила Владимировича.
6. В качестве официальных оппонентов предлагается назначить:
- 6.1. **Макаров Владимир Сергеевич**, доктор технических наук, доцент, Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Нижегородский государственный технический университет им. Р.Е. Алексеева», кафедра «Строительные и дорожные машины», профессор, г. Нижний Новгород;
- 6.2. **Козлов Юрий Николаевич**, кандидат технических наук, Федеральное государственное унитарное предприятие «Центральный ордена Трудового Красного Знамени научно-исследовательский автомобильный и автомоторный институт «НАМИ», филиал «Научно-исследовательский центр по испытаниям и доводке автотехники» (НИЦИАМТ ФГУП «НАМИ»), отделение безопасности автомобилей, ведущий научный сотрудник, г. Москва.
7. В качестве ведущей организации предлагается назначить Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский автомобильно-дорожный государственный технический университет», г. Москва.
8. Защиту предлагается назначить на «03» июля 2025 г.

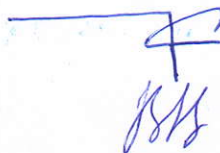
Председатель комиссии
диссертационного совета
24.2.282.07
доктор техн. наук, профессор



Е.А. Федянов

Члены комиссии:

Доктор техн. наук, доцент



Е.В. Балакина

Доктор техн. наук, профессор

В.В. Новиков